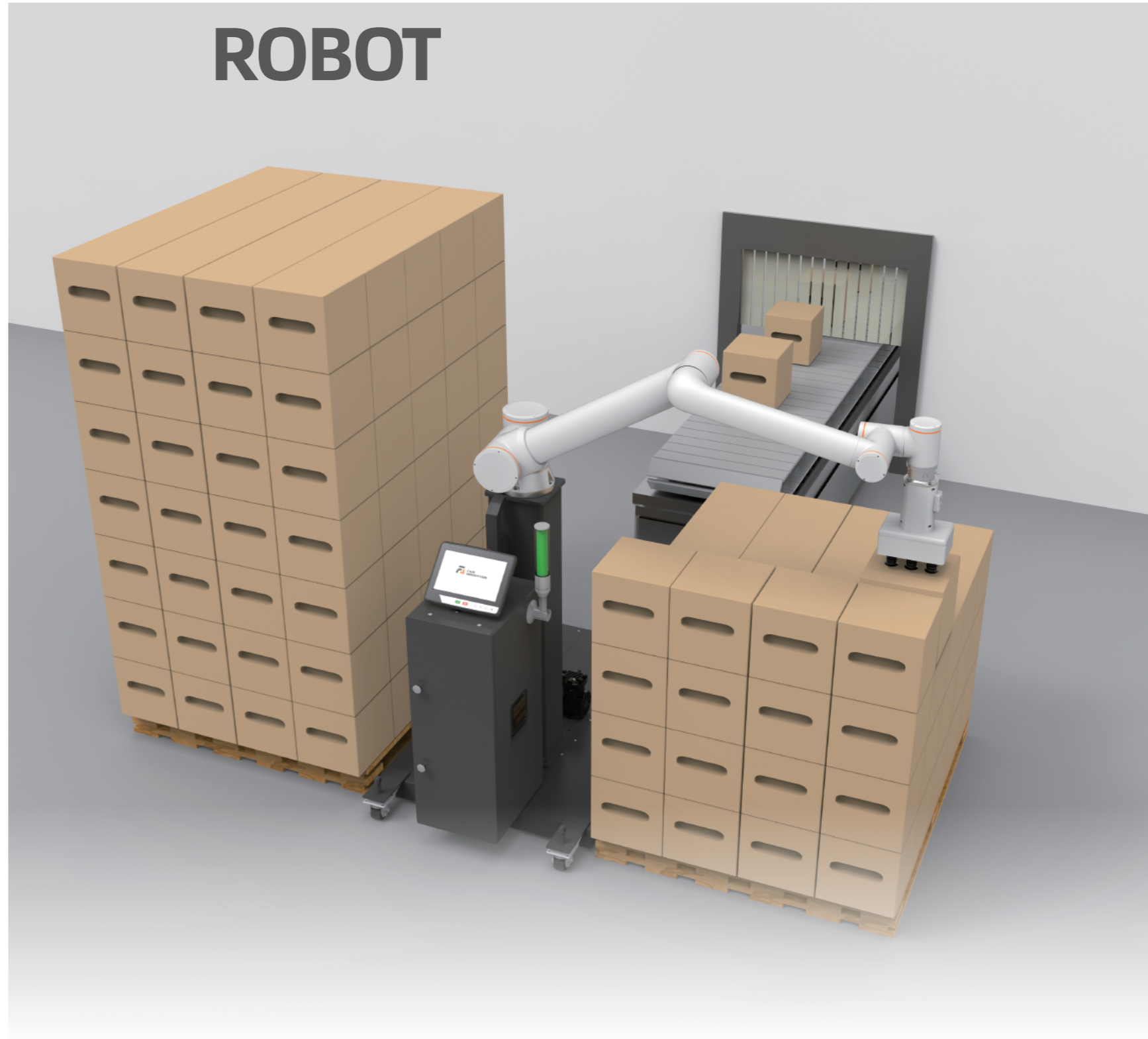


# PALLETIZING ROBOT

## PALLETIZING ROBOT



# 码垛机器人工作站说明指南

一站式码垛工作站搭配**六轴协作机器人 (FR10、FR20)**。编程简单，即编即用；采用模块化关节，实现开箱即用，无需集成或布线。



## 主要特点

- 无需安全围栏
- 无需加配传感器
- 易操作且编程简单
- 可搭配托盘千斤顶或叉车使用

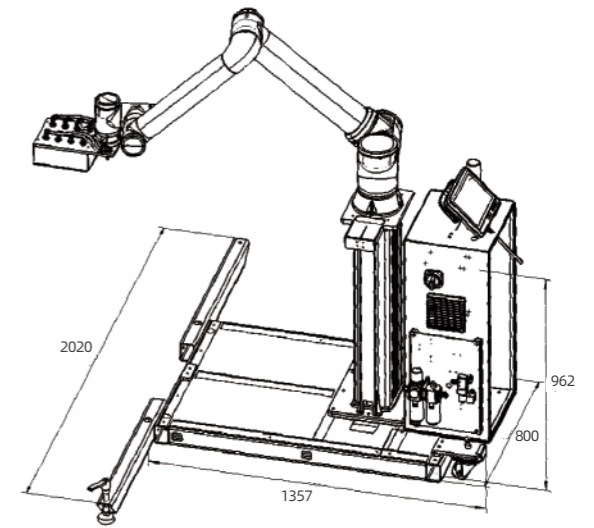
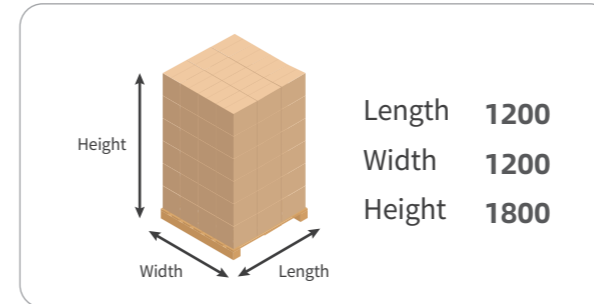
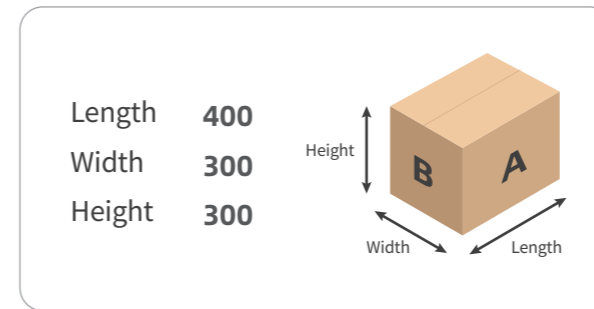
## 末端执行工具配置

- 标准真空夹持器
- 常见标准末端夹持器
- 定制化末端夹持工装 (特殊物品)

## 简单的码垛软件

易码垛软件消除了高级机器人编程的需要。它只需要用户输入3组关键信息：

- 1.箱体尺寸(宽x长x高)
  - 2.托盘尺寸-托盘宽度, 托盘长度, 托盘高度, 盒子堆叠高度
  - 3.输送机尺寸-输送机高度, 输送机定位指示器(传感器上的码垛机, 以验证输送机是定位到位, 屏幕上显示红色或绿色指示灯)
- 有了这些信息, 系统将自动计算并指挥机器人的运动。



## 引进码垛机器人工作站的优势

现代企业中, 码垛工作十分常见, 由于人工搬运效率低下, 因此许多企业引入机器人码垛系统来实现该工作的自动化。

协作机器人能进行全天候的自动化码垛工作, 更轻松、快速地将货物运输到目的地, 节省时间及精力。让员工从疲惫和重复的工作中解放出来, 腾出时间从事更有目的的工作。并且在没有安全屏障情况下, 实现人机协作。

平台借助六轴协作机器人完成码垛工作, 具有易部署, 快使用, 真正做到开箱即用。



## FR10 码垛机器人技术参数概述

设备概述	机器人相关参数	底座平台相关参数	电气柜相关参数	拓展性相关参数
最大执行高度: 1.8m 最大兼容栈板: 1.2m*1m 可移动底座、可选配的气泵、自定义的末端工具、高拓展性、自定义距离升降平台	机器人型号: FR10 机器人臂展: 1400mm 末端承载重量: 10kg 峰值功率: 2200W 最大运行速度: 1m/s	尺寸(L*W)/mm: 1150*800 总重: 约168KG 立柱高度: 850mm 升降高度: 650mm	尺寸(L*W*H): 383*340*863 电气规格: 220V 24V/10A	IO拓展口: 控制箱: 16入16出 末端工具: 2入2出 PLC: 24入24出 网络连接: 8口RJ45路由 示教设备: 10.1英寸触控屏幕 附加支持: IO信号/视觉相机/力传传感器/激光传感器可拓展

## FR20 码垛机器人技术参数概述

设备概述	机器人相关参数	底座平台相关参数	电气柜相关参数	拓展性相关参数
最大执行高度: 1.8m 最大兼容栈板: 1.2m*1m 可移动底座、可选配的气泵、自定义的末端工具、高拓展性	机器人型号: FR20 机器人臂展: 1900mm 末端承载重量: 20kg 峰值功率: 6000W 最大运行速度: 1m/s	尺寸(L*W)/mm: 1150*800 总重: 约227KG 立柱高度: 1100mm	尺寸(L*W*H): 383*340*863 电气规格: 220V 24V/10A	IO拓展口: 控制箱: 16入16出 末端工具: 2入2出 PLC: 24入24出 网络连接: 8口RJ45路由 示教设备: 10.1英寸触控屏幕 附加支持: IO信号/视觉相机/力传传感器/激光传感器可拓展